

Описание интеграции устройств серии SNR-ERD с системой Macroscop

Инструкция по добавлению и первичной проверке

SNR-ERD-4C SNR-ERD-4S SNR-ERD-2S SNR-ERD-2C SNR-ERD-2.3 SNR-ERD-2.3-termo-out





Введение

<u>Масгозсор</u> — профессиональное программное обеспечение для IPкамер, выполняющее обработку, анализ, хранение, отображение видеоданных. Программа позволяет построить систему видеонаблюдения любой сложности и масштаба.

Масгозсор возник как технологический стартап, которому удалось решить основную проблему IP-систем видеонаблюдения — их невысокую вычислительную эффективность. IP-системы, в отличие от аналоговых, производят большое количество операций по кодированию и декодированию данных.

Разработчики Macroscop смогли разработать новую технологию, позволяющую их к необходимому минимуму. Алгоритмы свести Macroscop эффективно обработки видеопотоков позволяют полной декомпрессии анализировать данные без значительно И увеличить скорость их обработки.

Макроскоп обладает такими плюсами как:

- Покрытие всего спектра запросов и требований к ПО
- Доступный софт для интегратора и пользователя любой квалификации
- Грамотная и оперативная техподдержка,
- Свой штат разработчиков, постоянно добавляющих и улучшающих функционал ПО.
- Интеграционные соглашения с огромным количеством брендов IPкамер

С помощью дополнительных интеллектуальных модулей Macroscop легко решает задачи распознавания номеров, подсчета посетителей, интерактивного поиска и другой видеоаналитики.

В ПО Macroscop интегрированы камеры OMNY серий BASE и PRO. Помимо этого, система поддерживает широкий спектр IP-видеокамер от других производителей и интеграцию с сетевыми контроллерами для мониторинга состояния типа «тревожных контактов» и управления нагрузками. Получаемые состояния могут быть применены в сценариях автоматизации и аналитики.

В рамках данной инструкции мы рассмотрим описание интеграции системы Macroscop с контроллерами разработанными компанией НАГ под брендом SNR-ERD.



Содержание

1. Начинаем знакомство с системой Macroscop	4
2. Поддерживаемые устройства серии SNR-ERD	4
3. Добавляем устройство серии SNR-ERD	6
4. Как протестировать добавленное устройство	10
5. Пример проверки интеграции с устройством SNR-ERD-4	13
6. Пример проверки интеграции с устройством SNR-ERD-2	18
7. Пример проверки интеграции с устройством SNR-ERD-2.3	22
8. Заключение	24

Для получения консультаций технических специалистов обращайтесь в техподдержку — <u>erd@nag.ru</u>



1. Начинаем знакомство с системой Масгозсор

- Ознакомимся с перечнем поддерживаемых устройств и камер;
- Ознакомимся с руководством к системе;
- Выбираем необходимый <u>тип лицензии и состав модулей аналитики;</u> Примечание:

Для добавления одного устройства серии SNR-ERD в систему Macroscop, требуется лицензия на одну камеру.

• Скачиваем <u>дистрибутив</u> программного обеспечения Macroscop

2. Поддерживаемые устройства серии SNR-ERD

С платформой Macroscop выполнялась интеграция следующих устройств:

- SNR-ERD-4s/с (версия в корпусе и термоусадке);
- SNR-ERD-2s/с (версия в корпусе и термоусадке);
- <u>SNR-ERD-2.3</u>;
- <u>SNR-ERD-2.3-termo-out</u>.

Интеграция выполнена по средствам протокола SNMP. Устройство добавляется в систему как камера "SNR" с моделью "ERD":

Устроиство					
Производитель		Тип устройства		Модель	
SNR	~	Камера	~	ERD	~

После добавления, на устройство посылается «get-next» запрос с OID "1.3.6.1.4.1.40418", в ответ на который приходит сообщение с продолжением OID определяющее модель устройства.

Интеграция позволяет отправлять сигналы на выход устройств и получать информацию с входов. Данные получаемые с тревожных входов/выходов могут быть использованы <u>для работы сценария «Сигнал на вход камеры»</u>.

Так же могут использоваться для <u>выполнения действия «Подать</u> <u>сигнал на выход камеры» для какого либо сценария</u>, в том числе сценариев связанных с работой модуля распознавания автомобильных номеров (Обнаружен автономер, требование открыть шлагбаум).

ETHERNET REMOTE DEVICE

Примечание:

В демо версии сервера и клиента данная интеграция не доступна. Вам потребуется лицензия Macroscop и актуальная версия продукта. Последние изменения в интеграции устройств серии SNR-ERD были выполнены в версии 3.0.67.

Важное замечание:

Для того, что бы система Macroscop могла посылать сообщения на устройства SNR-ERD по протоколу SNMP, сервер должен иметь сетевую связность с контроллерами. Это значит, что IP адреса контроллеров должны быть доступны с сервера на котором развернут дистрибутив платформы Macroscop. Помимо этого, доступность может быть достигнута при помощи NAT, для этого необходимо «вывести наружу» с устройства SNR-ERD, стандартный порт для протокола доступа к протоколу SNMP - 161(udp).



3. Добавляем устройство серии SNR-ERD

После активации продукта и запуска сервера, необходимо перейти в «Настройки»:





В меню «Настройки Macroscop»будет предложено «Добавить камеру»:



При добавлении устройства, нужно указать его ІР адрес, модель

Устройства серии SNR-ERD. Интеграция в Macroscop



Инструкция по добавлению и первичной проверке

("SNR"---"Камера"---"ERD") и сервер на который оно будет добавлено:

🜔 Ha	стройка Масгозсор 3.1.28		_	□ ×
	Q. Поиск по имени или ір камеры	СС ЕRD Камера активна		
A*	<u>Развернуть все</u> ✓ <u>Свернуть все</u> ∧ ■ Все камеры	Подключение Права		
	ERD 127.0.0.1	Адрес (IP-адрес или URL)		
00		127.0.0.1 IPv4	Ø	
		Устройство Производитель Тип устройства Мо.	одель	
Ŧ		не выбран производитель Не выбран тип Не в	выбрана модель	~
6		Серверы Основной сервер Сервер 1 У		
\oslash	Автопоиск Добавить Добавить Таблица камер	🕞 ТЕСТИРОВАТЬ КАМЕРУ		

После выбора модели устройства, количество настроек расшириться возможностью выбора сетевого порта и указанием учётных данных:

Адрес (IP-адрес или URL)			
127.0.0.1		IPv4	
Задать сетевые порты			
Устройство			
Производитель	Тип устройства	Модель	
SNR ×	Камера	~ ERD	~
Имя пользователя Не указано имя пользователя	Пароль	•	
Серверы			
Основной сервер			
Протестируйте камер	у после изменения настр	ооек	
	ТЕСТИРОВАТЬ К.	амеру	



Примечание:

«Имя пользователя» обязательно к заполнению, но так как интеграция выполнена по SNMP, легитимным должен быть только «Пароль», так как он является SNMP Community READ/WRITE. В поле «Имя пользователя», может быть заполнено на Ваше усмотрение:

1мя пользователя	Пароль	
admin		۲

Если Вы используете NAT, то на этом этапе можете задать используемый вами порт. Для примера, наше публичное устройство для демонстрации:

ССС ЕКD Камера активна
Подключение Права Архив Детектор движения Аналитика
Адрес (IP-адрес или URL)
82.112.58.117 <u>IPv4</u>
Задать 👂 Сетевые порты устройства 🛛 🗙
Устро Порт, используемый для отправки сервисных сообщений SNR 51161 ✓ По умолчанию
Автор Проверить доступность портов Имя по Не указ Отмена
Серверы
Основной сервер
Протестируйте камеру после изменения настроек
🕞 ТЕСТИРОВАТЬ КАМЕРУ



4. Как протестировать добавленное устройство

Выполнив настройку, переходим к тестированию соединения:

192.168.15.24		IPv4	(C)	
Задать сетевые порты				
Устройство				
Производитель	Тип устройства		Модель	
	1.1			
SNR Авторизация Имя пользователя	Камера	~	ERD	×
SNR Авторизация Имя пользователя admin	 Камера Пароль •••••• 	v ©	ERD	~
SNR Авторизация Имя пользователя admin Серверы	 Камера Пароль •••••• 	v ©	ERD	~
SNR Авторизация Имя пользователя admin Серверы Основной сервер	 Камера Пароль ••••• 	v	ERD	~

Должен появится статус «Подключено»:

	ТЕСТИРОВАТЬ КАМЕРУ	×
Основной поток	Альтернативный поток	
	ス と	
Тип подключения:	Тип подключения:	
<u>Журнал Помощь</u>	口》	
Результаты тестирова	ния	
Статус подключения: Подкл	ючено	
Попыток подключения 1		
Нарушений последовательн	ости частей кадров 🛛 0	
Среднее время отклика, мс	0	
Максимальное время откли	(а, мс 🛛	
полетов потеряно, 70 о		



Если что-то пошло не так, то система подскажет об этом и предложит варианты решения:

атус подключения: 🚺	1меются ошибки подключения 🥂
пыток подключения	5
рушений последоват	ельности частей кадров 🛛
еднее время отклика	, мс 9
ксимальное время о	тклика, мс 17
кетов потеряно, % (
1 .	
Расширенное те	стирование

Видео, основной поток	
Произошла неизвестная ошибка. Проверьте, правильно ли введ	ен IP адрес
Доступность портов	
Порт управления	1
ΗΤΤΡ-πορτ	1
юдробнее	
Іодробнее [19:07:56, видео, основной поток] Попытка установить подключе устройству [19:07:56, видео, основной поток] Выполняется освобождение ре [19:07:56, видео, основной поток] Неудачная попытка подключен устройству. Очередная попытка будет осуществлена через 1 с. [19:07:57, видео, основной поток] Попытка установить подключен устройству [19:07:57, видео, основной поток] Выполняется освобождение ре	ние к сурсов. ния к ние к сурсов.



После прохождения тестирования, включаем «Тревожные входы»:

C ERD Камера активна	
Подключение Права Архив Детектор движения Формат видео основного потока MJPEG	Аналитика
Дополнительно	
🛞 Камера с низкой пропускной способностью	
📿 Подключение через сервер	

После включения, проводим тестирование:

	інительно	
Ревожные входы/выходы	ревожные вх	оды/выходы

Синхронизация происходит моментально, при изменении состояния DI.



5. Пример проверки интеграции с устройством SNR-ERD-4



Устройство SNR-ERD-4 имеет 5 универсальных DIO контактов, способных работать как в режиме входа или в режиме выхода, в зависимости от типа настройки. Помимо DIO, устройство оснащено Реле для подключения активной нагрузки с максимальным коммутируемым напряжением - 250B, ток - 10A. Используя шину RS-485, к устройству SNR-ERD-4 могут быть подключены платы расширения DI: <u>RSCcounter-8i</u> и <u>RSCounter-16i</u> на 8 и 16 дополнительных контактов типа «вход».

Все озвученные DIO контакты, могут быть задействованы в работе с системой Macroscop.

	Управление дискретными входами					
Выход	Название	Оповещения	Счётчик	Сброс счётчика	Состояние	
DI1	Fan		3	•	HIGH level	
DI2	ALARM-2		1	•	HIGH level	
DI3	Pump_21		1	•	HIGH level	
D14	ALARM-4		0	•	HIGH level	
DI5	ALARM-5		0	•	HIGH level	





	SNR-ERD-4					
	Управле	ние дискрет	гными в	ходами		
Выход	Название	Оповещения	Счётчик	Сброс счётчика	Состояние	
DI1	Fan		3	•	HIGH level	
DI2	ALARM-2		1	•	LOWlevel	
DI3	Pump_21		1	•	HIGH level	
DI4	ALARM-4		0	•	HIGH level	
DI5	ALARM-5		0	•	HIGH level	



👂 Трев	южные входы/выходы	×
Входы:]
Выходы:	$\left[\begin{array}{ccccccccc} & \bigcirc & $	
O	к	

Примечание:

Порты определяются последовательно от первого определённого по средствам «get-next» запроса. Это значит, что если DIO1 на Вашем устройстве работает в режиме DO, то первым в списке входов системы будет определён DIO2, и под номер 1 в системе Macroscop будет отображаться его состояние. При подключении RSCounter, DI порты так же будут отображаться последовательно нумеруясь после основных DIO устройства как в SNMP таблице:

	diName	diAlarmName	diState	diCnt	Index Value
1	DI1	Fan	high	3	1.1
2	DI2	ALARM-2	high	1	1.2
3	DI3	Pump_21	high	1	1.3
4	DI4	ALARM-4	high	0	1.4
5	DI5	ALARM-5	high	0	1.5
6	RS-counter[5A:4	ALARM-1	low	28	2181323330.1
7	RS-counter[5A:4	ALARM-2	low	36	2181323330.2
8	RS-counter[5A:4	ALARM-3	low	6	2181323330.3
9	RS-counter[5A:4	ALARM-4	low	24	2181323330.4
10	RS-counter[5A:4	ALARM-5	high	27	2181323330.5
11	RS-counter[5A:4	ALARM-6	high	25	2181323330.6
12	RS-counter[5A:4	ALARM-7	low	12	2181323330.7
13	RS-counter[5A:4	ALARM-8	low	19	2181323330.8

Для проверки управления дискретными выходами, необходимо нажать на индикатор состояния соответствующего выхода в интерфейсе проверки Macroscop:



	SNR-ERD-4							
	Управление дискретными выходами							
Выход	Название	Откл/Вкл	Тип выхода	Время перезагрузки	Перезагрузка			
Реле			Реле	3	•			
DO1	Fan		Нормально-замкнутый 💙		•			
DO2	ALARM-2		Нормально-замкнутый 🗸	3	•			
DO3	Pump_21		Нормально-замкнутый 🗸		0			
DO4	ALARM-4		Нормально-замкнутый 🗸		•			
DO5	ALARM-5		Нормально-замкнутый 🗸		0			
		Прин	ять					





	SNR-ERD-4						
Управление дискретными выходами							
Выход	Название	Откл/Вкл	Тип выхода	Время перезагрузки	Перезагрузка		
Реле			Реле	3	•		
DO1	Fan		Нормально-замкнутый 🗸		0		
DO2	ALARM-2		Нормально-замкнутый 🗸	3	0		
DO3	Pump_21		Нормально-замкнутый 🗸		•		
DO4	ALARM-4		Нормально-замкнутый 🗸	3	•		
DO5	ALARM-5		Нормально-замкнутый 🗸		•		
		Прин	ять				

Примечание:

Так как выходы определяются «get-next» запросом, их нумерация в системе начинается с Реле, где Реле = Выход1, DO1 = Выход2, DO2 = Выход3 и т.д. В соответствии с той последовательностью, как они отображаются на WEB странице.



6. Пример проверки интеграции с устройством SNR-ERD-2



Устройство SNR-ERD-2 имеет 4 контакта для передачи логического состояния: ALARM, DI1, DI2, DI3, а так же детектор фазы для подключения блока DC-5V. Состояние «Детектора Фазы» в систему не передаётся, так как имеет другой вид OID.

Ethernet	Remote Devi	ce-2S
ALARM	HIGH level	O OFF
The voltage on	sens NO	O OFF
1st sensor	HIGH level	O OFF
2nd sensor	HIGH level	O OFF
	HICH LOVAL	



ALARM	sens_OFF	O ON
The voltage on	sens sens_OFF	O ON
1st sensor	HIGH level	O OFF
2nd sensor	HIGH level	O OFF
3rd sensor	HIGH level	O OFF

🜔 Трев	южные в	зходы/в	ыходы		×
Входы:	$\bigcirc_1 \bigcirc_2$	3 4	$\bigcirc \bigcirc_{5} \bigcirc_{6}$	$\bigcirc_7 \bigcirc_8$	+
Выходы:	$\bigcirc 1 \bigcirc 2$	$\bigcirc_3 \bigcirc_4$	\bigcirc \bigcirc 6	$\bigcirc_7 \bigcirc_8$	+
O	ĸ				

Устройства серии SNR-ERD. Интеграция в Macroscop



Инструкция по добавлению и первичной проверке

Входы, в системе Macroscop, отображаются в той же последовательности, что и на WEB интерфейсе, но без учёта датчика фазы, где ALARM = Вход1, DI1 = Вход2, DI2 = Вход3, DI3 = Вход4.

SNR-ERD-2 имеет два управляемых выхода DO: SMART1 и SMART2, где SMART1 используется для кратковременной (3сек) перезагрузки, то есть смены текущего состояния вкл на выкл, а SMART2, для ручного управление ВКЛ/ВЫКЛ:

Ethernet Re	mote Dev	ice-2S
SMART1(n8)	○ Reset	
SMART2(n9) Mode SMART2(n8): Now is Of	Manual ✔ f○ Switch	
Critical temperature Normal temperature	30	'c
Password		apply

Работа DO в системе Macroscop, подчиняется той же логике. Изменение в системе состояния первого Выхода, кратковременно перезагружает SMART1, в то время как SMART2 изменяет своё состояние по нажатию:

👂 Тревожные входы/выходы					
Входы:	$\begin{array}{c} \bullet \\ 1 \end{array} \begin{array}{c} \bullet \\ 2 \end{array} \begin{array}{c} \bullet \\ 3 \end{array} \begin{array}{c} \bullet \\ 4 \end{array} \begin{array}{c} \bullet \\ 5 \end{array} \begin{array}{c} \bullet \\ 6 \end{array} \begin{array}{c} \bullet \\ 7 \end{array} \begin{array}{c} \bullet \\ 8 \end{array} \begin{array}{c} \bullet \\ \end{array} \begin{array}{c} \bullet \\ \bullet \end{array}$]			
Выходы:	$\bigcirc \bigcirc $]			
C	ОК				



Ethernet Re	mot	e Dev	rice-2	2S
SMART1(n8)	⊖ Re	eset		
SMART2(n9) Mode SMART2(n8): Now is Or	Manua	✓ vitch		
Critical temperature Normal temperature	30 24			'c 'c
Password				apply

Примечание:

После отправки команды включения на Выход1, для повторной перезагрузки, нужно сменить состояния на «ВЫКЛ» и вновь включить:

👂 Тревожные входы/выходы	×
Входы:]
Выходы:]
Οκ	



7. Пример проверки интеграции с устройством SNR-ERD-2.3



Состав интерфейсов и особенности работы устройства SNR-ERD-2.3 с системой Macroscop, полностью совпадают с устройством SNR-ERD-2:

ALARM	HIGH	level	O OFF
T <mark>he voltag</mark> e on	sens NO		O OFF
1st sensor	HIGH	level	O OFF
2nd sensor	HIGH	level	O OFF
3rd sensor	HIGH	level	O OFF



Ethernet Remote Device-2.3				
SMART1(n6)	○ Reset			
SMART2(n8) Mode SMART2(n8): Now is Or	Manual ✓ n ○ Switch			
Critical temperature Normal temperature	30 'C 20 'C			
Password	apply			





8. Заключение

После проверки работоспособности «тревожных контактов», их состояния для любой из серии устройств, могут быть использованы в сценариях аналитики и управления о которых было сказано ранее.

Стоит учитывать, что контактная группа устройств серии SNR-ERD, необходима для передачи логического состояния HIGH/LOW LEVEL на контактную группу управляемого устройства. Контакты не применяются для прямого управления нагрузкой AC или DC. Чтобы использовать прямое управление нагрузками, необходимо в DO контакты подключить любое Реле или группу Реле с коммутируемым напряжением 5В для передачи состояния HO, H3.

В качестве примера, в нашем каталоге есть подходящие управляемые Реле в форм факторе розетки с креплением на DIN рейку:

- <u>SNR-SMART-DIN-A</u>: имеет нормально-разомкнутый внутренний тип коммутации реле;
- <u>SNR-SMART-DIN-B</u>: имеет нормально-замкнутый внутренний тип коммутации реле.

Для прямого управления нагрузкой, «управляемым реле» оснащено только устройство SNR-ERD-4, где Реле размещено на борту и определяется в системе как Выход1.

Для получения консультаций технических специалистов обращайтесь в техподдержку — <u>erd@nag.ru</u>